

CONTROLE CONTINU ELECTROSTATIQUE. Durée 1 heure

Exercice 1 (Symétries / Anti-Symétries) 4 points

8 charges électriques ponctuelles sont réparties aux sommets d'un cube de centre O et de côté a . Les différentes faces du cube sont perpendiculaires aux axes (Ox) , (Oy) et (Oz) . Les quatre charges situées dans le plan $z = +a/2$ sont identiques et négatives (valeur : $-q$). Les quatre charges situées dans le plan $z = -a/2$ sont identiques et opposées aux précédentes (valeur : $+q$).

1°) Faire un schéma complet de ce système de charges (*conseil : représenter le cube en premier*). 1 point

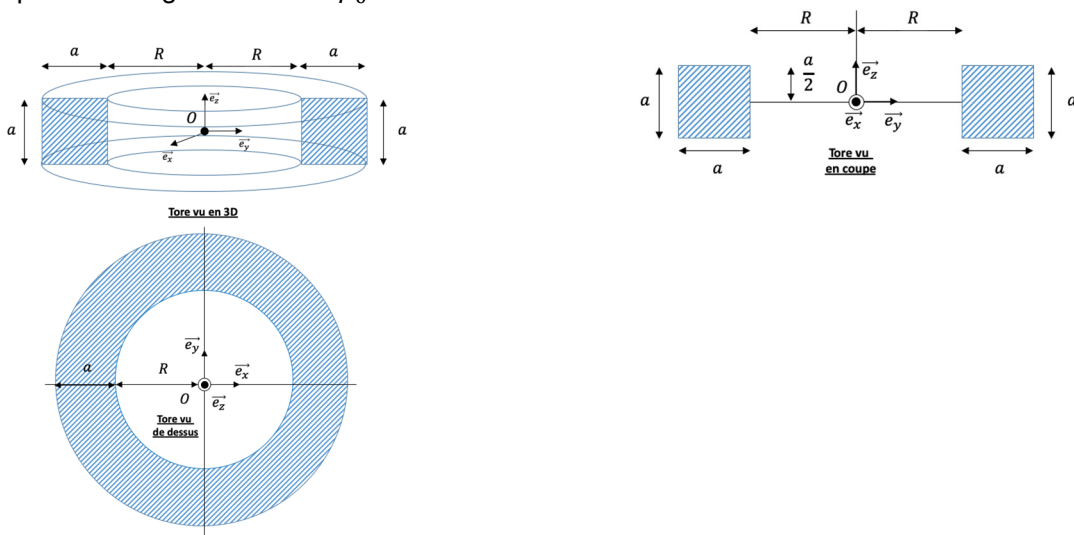
2°) En coordonnées cartésiennes, quelle est l'orientation du champ électrique produit par ces 8 charges en un point P (x,y,z) de l'espace :

- Lorsque P est un point quelconque du plan (xOz) , différent de O. On précisera quelle ou quelles composantes du champ sont nulle(s) et on explicitera de quelle(s) variable(s) dépendent les composantes du champ non nulle(s). 1 point
- Lorsque P est un point quelconque du plan (xOy) , différent de O. On précisera quelle ou quelles composantes du champ sont nulle(s) et on explicitera de quelle(s) variable(s) dépendent les composantes du champ non nulle(s). 1 point
- Que peut-on dire du champ électrique au point O ? 1 point

Exercice 2 (Invariances / Symétries / Coordonnées) 8 points

Un tore est un solide qui représente un tube courbé et refermé sur lui-même. La section d'un tore peut être circulaire, rectangulaire, carrée... Un tore de section circulaire est un « donut ». Dans cet exercice, on considère un tore de section carrée. Ce type de tore « s'obtient » en faisant faire un tour complet autour de l'axe (Oz) à un carré de côté a .

On considère un tore de révolution d'axe (Oz) , de rayon interne R dont la section carrée présente une surface a^2 (voir schémas ci-dessous). Ce tore est chargé avec une densité volumique de charges uniforme ρ_0 .



1°) Quelles sont les invariances de ce système physique ? Quel est le système de coordonnées le plus adapté ? **1 point**

2°) A partir de l'analyse des plans de symétrie, prévoir la direction du vecteur champ électrique \vec{E} en un point M de l'espace lorsque :

- a) Le point M est un point quelconque **1 point**
- b) Le point M est situé dans le plan (xOz) **1 point**
- c) Le point M est situé sur l'axe (Oz) **1 point**
- d) Le point M est confondu avec le point O **1 point**

On précisera à chaque fois quelle ou quelles composantes du champ sont nulle(s) et on explicitera de quelle(s) variable(s) dépendent les composantes du champ non nulle(s).

3°) On souhaite réaliser le calcul du volume de ce tore de section carrée en fonction de R et de a .

- a) Préciser quel élément de volume vous allez utiliser **1 point**
- b) Ecrire le volume du tore sous la forme d'une intégrale triple dont on précisera bien les bornes d'intégration **1 point**
- c) Exprimer le volume de ce tore en fonction de R et de a . **1 point**

Exercice 3 (Coordonnées, Circulation, Opérateurs) 8 points

Dans le système cartésien, on considère le champ de vecteurs suivant :

$$\vec{V} = \frac{-Ky}{x^2 + y^2} \vec{e}_x + \frac{Kx}{x^2 + y^2} \vec{e}_y$$

1°) En coordonnées cartésiennes, exprimer $\text{div } \vec{V}$. **2 points**

2°) Exprimer le champ de vecteur en coordonnées cylindriques, c'est-à-dire sous la forme :

$$\vec{V} = V_r(r, \theta, z) \vec{e}_r + V_\theta(r, \theta, z) \vec{e}_\theta + V_z(r, \theta, z) \vec{e}_z$$

2 points

3°) En coordonnées cylindriques exprimer la circulation C_1 du champ de vecteurs $\vec{V} = \frac{K}{r} \vec{e}_\theta$ le long d'un demi-cercle de centre O situé dans le plan (xOy) et de rayon R , en tournant depuis le point A $(R,0,0)$ jusqu'au point B $(R,\pi,0)$. **2 points**

4°) Calculer $\overrightarrow{\text{rot}} \vec{V}$ en coordonnées cylindriques. **1 point**

5°) Le champ de vecteurs \vec{V} est-il à circulation conservative, à flux conservatif ou à circulation et flux conservatifs ? Justifier la réponse. **1 point**.

Donnée : en coordonnées cylindriques :

$$\overrightarrow{\text{rot}} \vec{V} = \left(\frac{1}{r} \frac{\partial V_z}{\partial \theta} - \frac{\partial V_\theta}{\partial z} \right) \vec{e}_r + \left(\frac{\partial V_r}{\partial z} - \frac{\partial V_z}{\partial r} \right) \vec{e}_\theta + \frac{1}{r} \left(\frac{\partial(rV_\theta)}{\partial r} - \frac{\partial V_r}{\partial \theta} \right) \vec{e}_z$$